

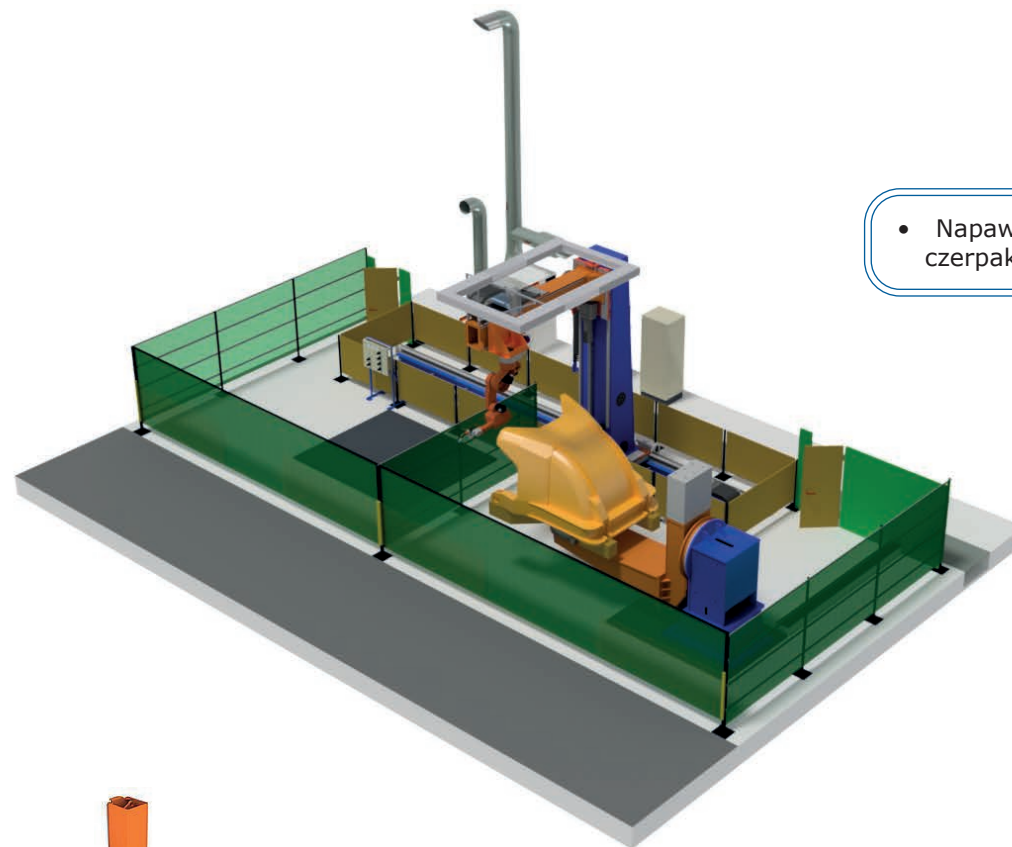
CLOOS

Polska

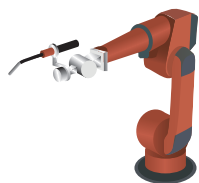


Zrobotyzowane
systemy spawalnicze

KATALOG REALIZACJI



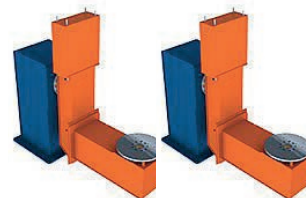
- Napawanie powierzchni na łyżkach czepakowych, górnictwo odkrywkowe



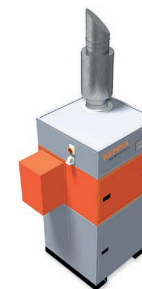
Robot 7-osiowy
Qirox QRC



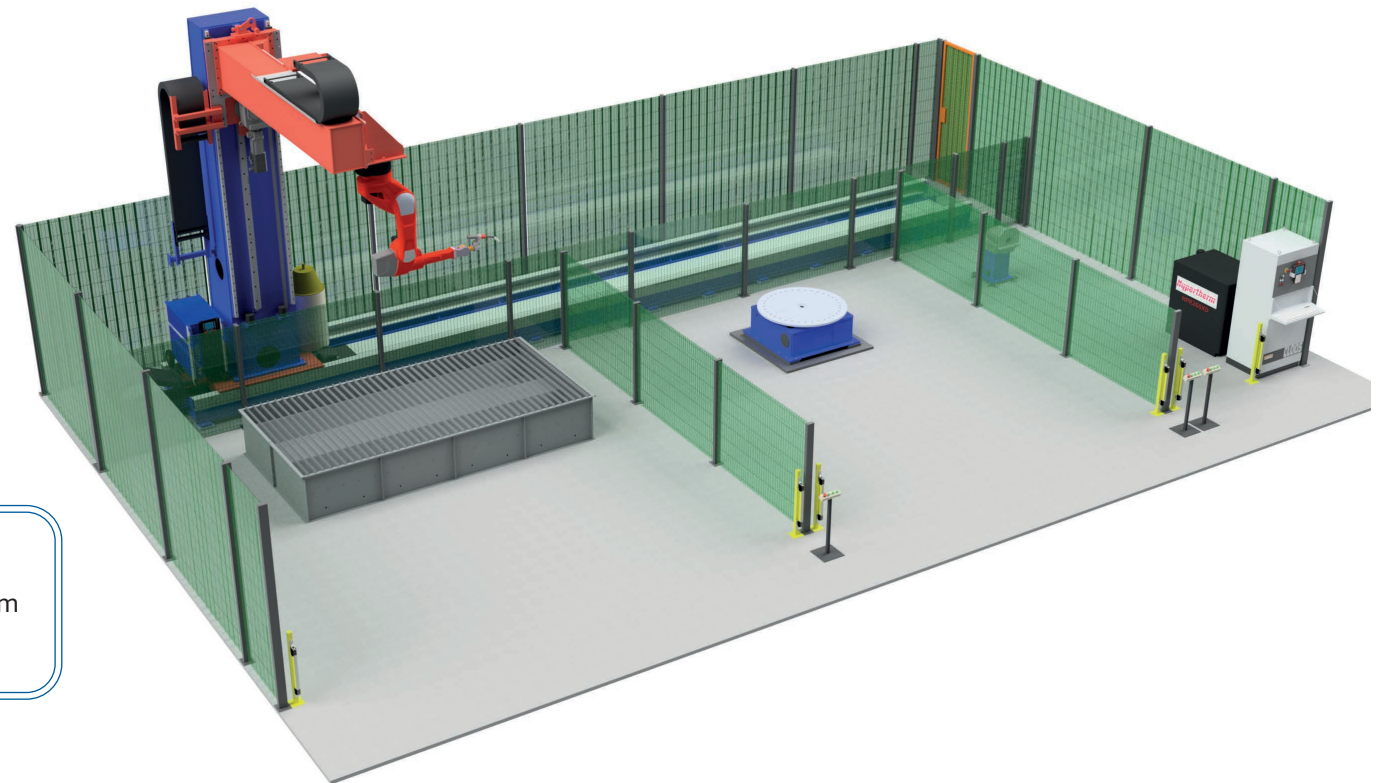
Pozycjonery robota: RP-FL-50kN + RP-
VO-20kN + RP-HL-5kN



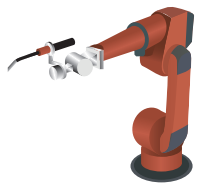
Pozycjoner detali:
WP-TS-75kN



Filtrowentylacja: centrala +
kanał szczelinowy + okap



- Pozycjonowanie robota w 3 osiach (wzdłużna/pionowa/poprzeczna).
- Stół do wycinania plazmowego ok 5x3 m
- Wymiana narzędzia: palnik MIG/MAG
Palnik do wycinania plazmowego



Robot 6-osiowy



Pozycjoner (15m)
QR-RP-FL-50kN



Pozycjoner (2m)
QR-RP-VO-20kN



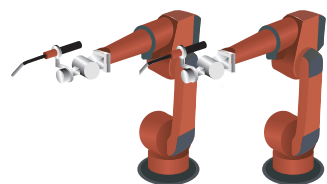
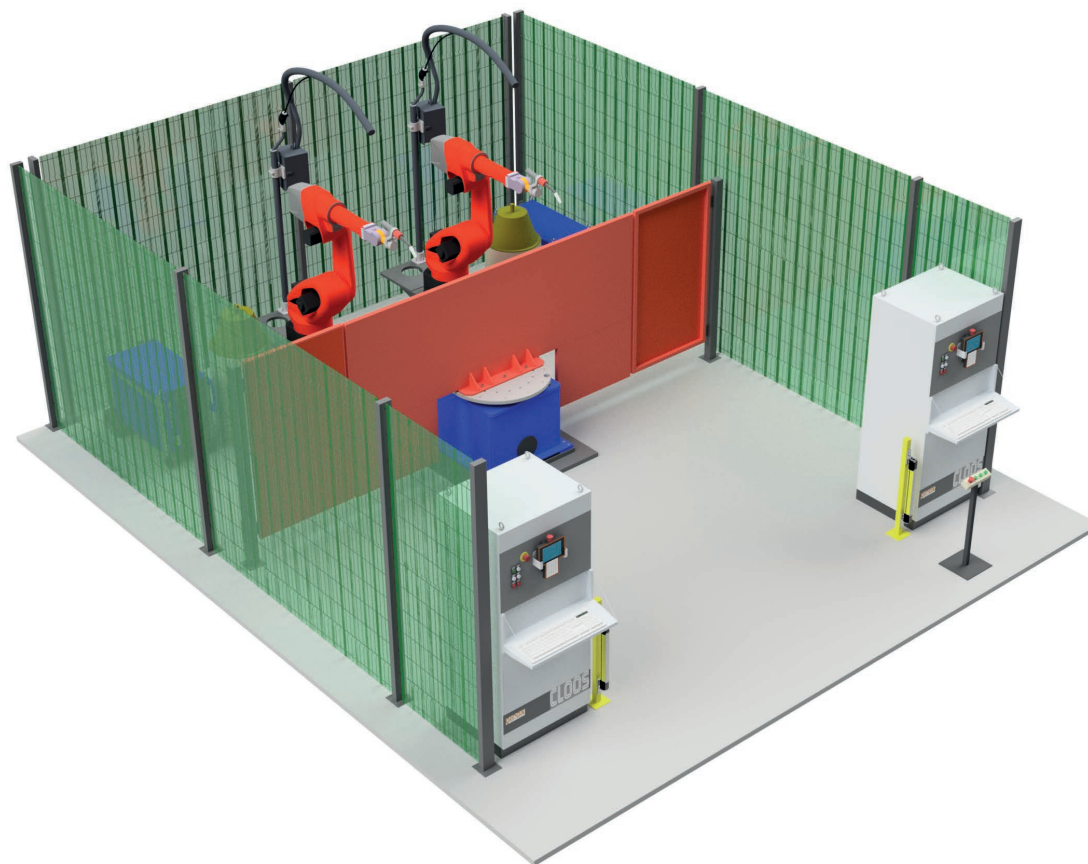
Pozycjoner (2m)
QR-RP-HL-5kN



Manipulator
QR-WP-TH-60kN



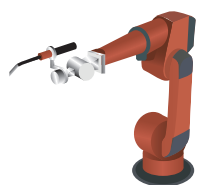
Manipulator
QR-WP-TV-5kN



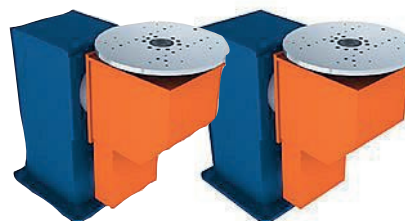
2 roboty 6-osiowe
w układzie Master/Slave



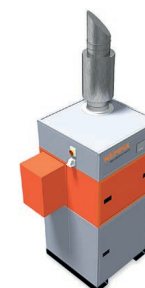
Manipulator taktujący 1-osiowy
QR-WP-TH-30kN



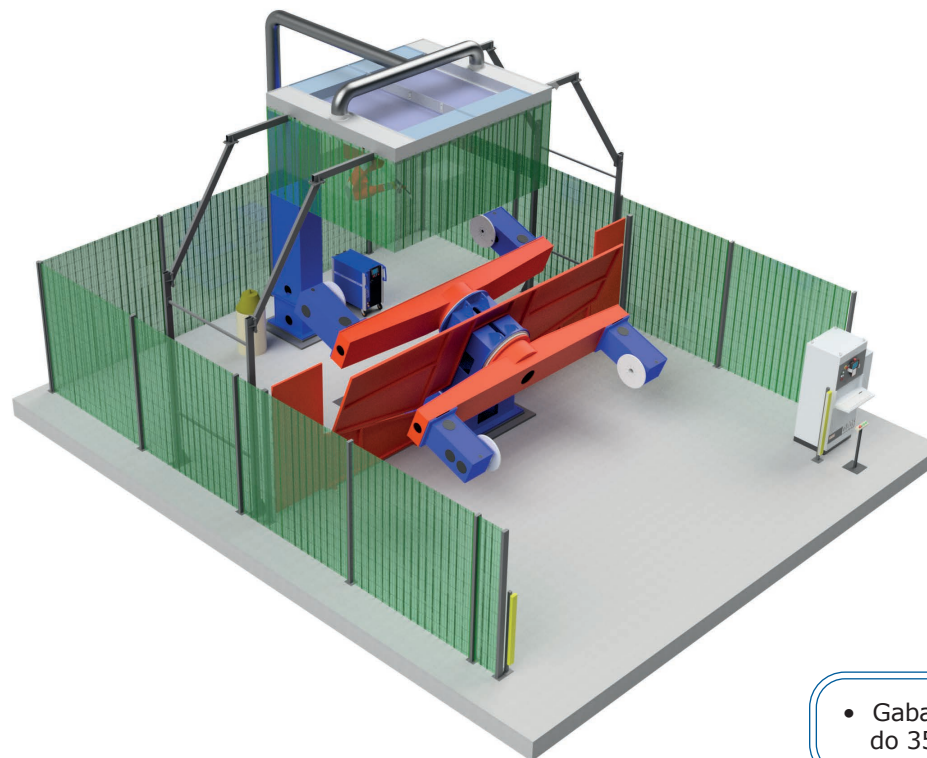
Robot 7-osiowy



Manipulator 2-osiowy
QR-WP-TSH-2,5kN



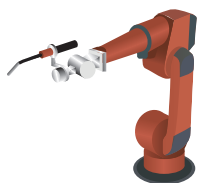
Filtrówentylacja



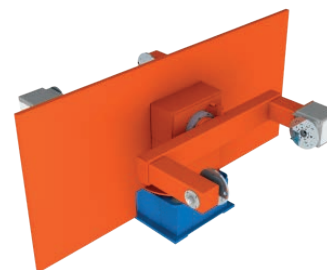
- Gabaryty komponentów spawanych do 3500x1600 mm



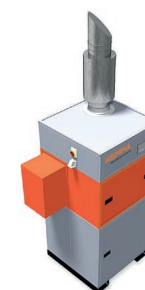
Sensor laserowy
offline



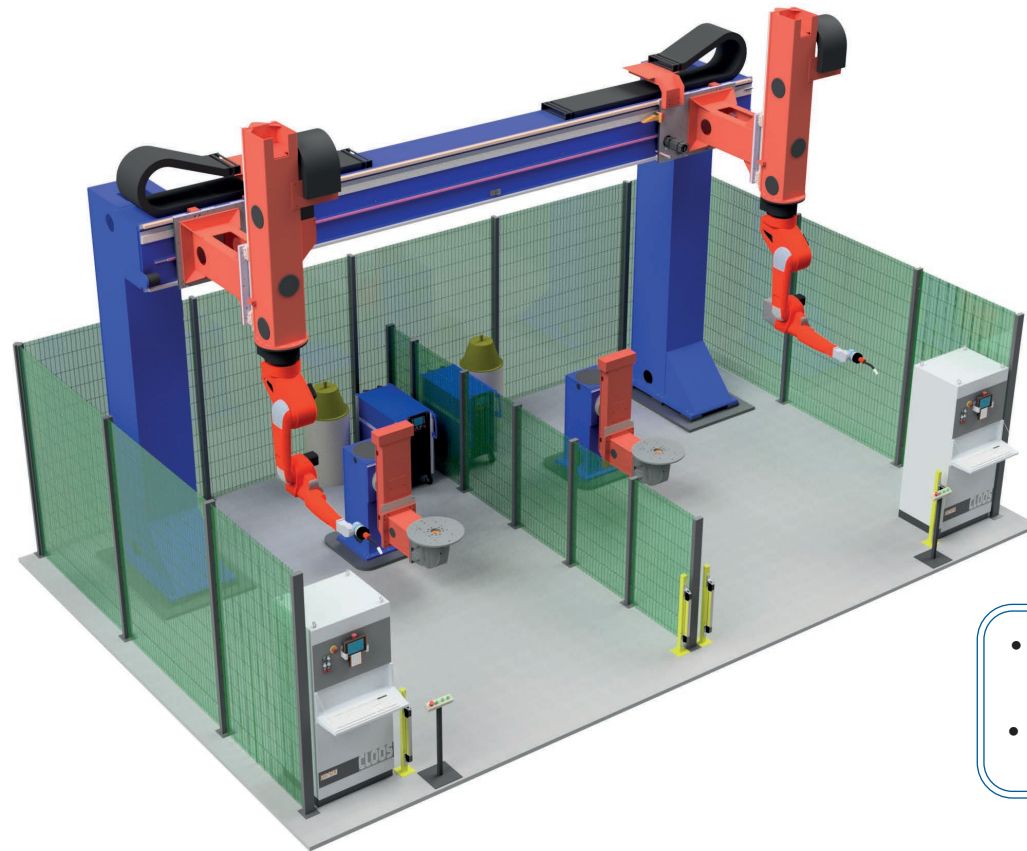
Robot 7-osiowy
podwieszony



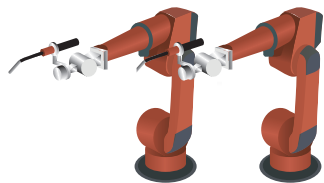
Manipulator taktujący, 5-osiowy
QR-WP-DH-TSC-15kN



Filtrowentylacja



- Pozycjonowanie robotów: wspólna jezdnia QR-RP-GL-20kN + 2xQR-RP-VL-5kN
- Pozycjonery komponentów: 2xQR-WP-TS-5kN



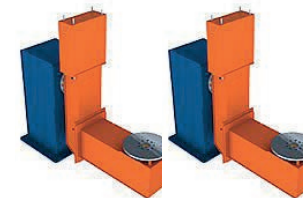
2 roboty 6-osiowe
w układzie Master/Slave



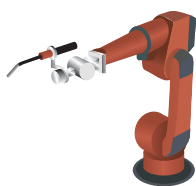
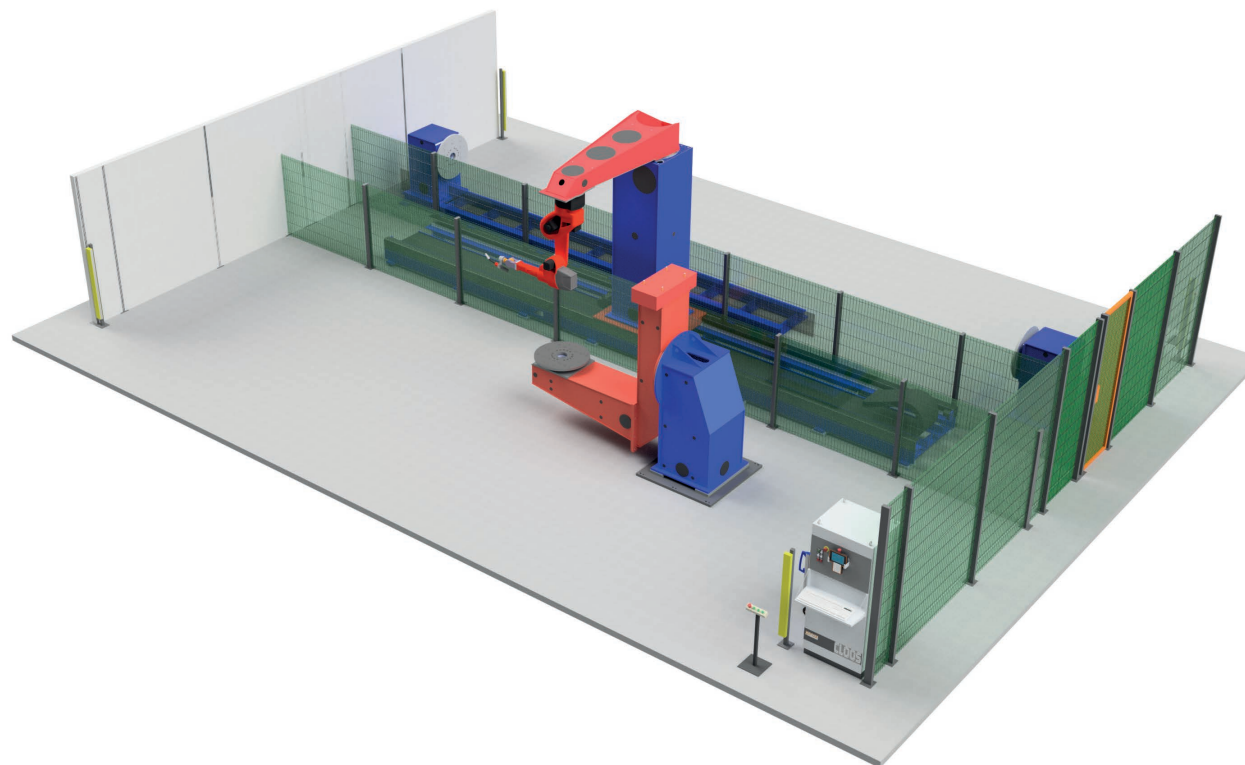
Pozycjoner
QR-RP-GL-20kN



2 x Pozycjoner
QR-RP-VL-5kN



2 x Manipulator
QR-WP-TS-5kN



Robot 6-osiowy



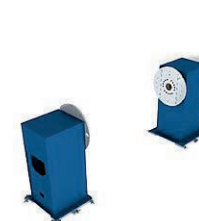
Jezdnia
QR-RP-FL-50kN



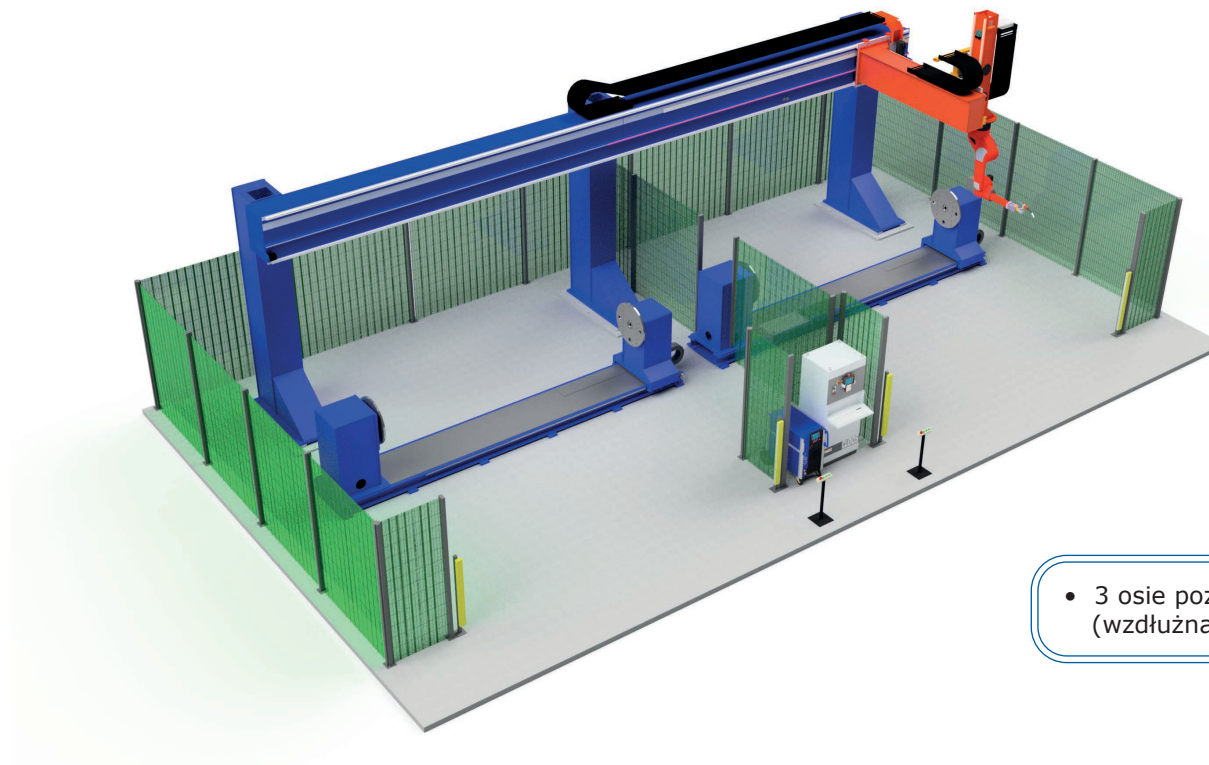
Słup obrotowy
QR-RP-CT-250



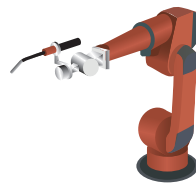
2-osiowy pozycjoner
QR-WP-TS-1kN



jednoosiowy
pozycjoner
QR-WP-TC-40kN



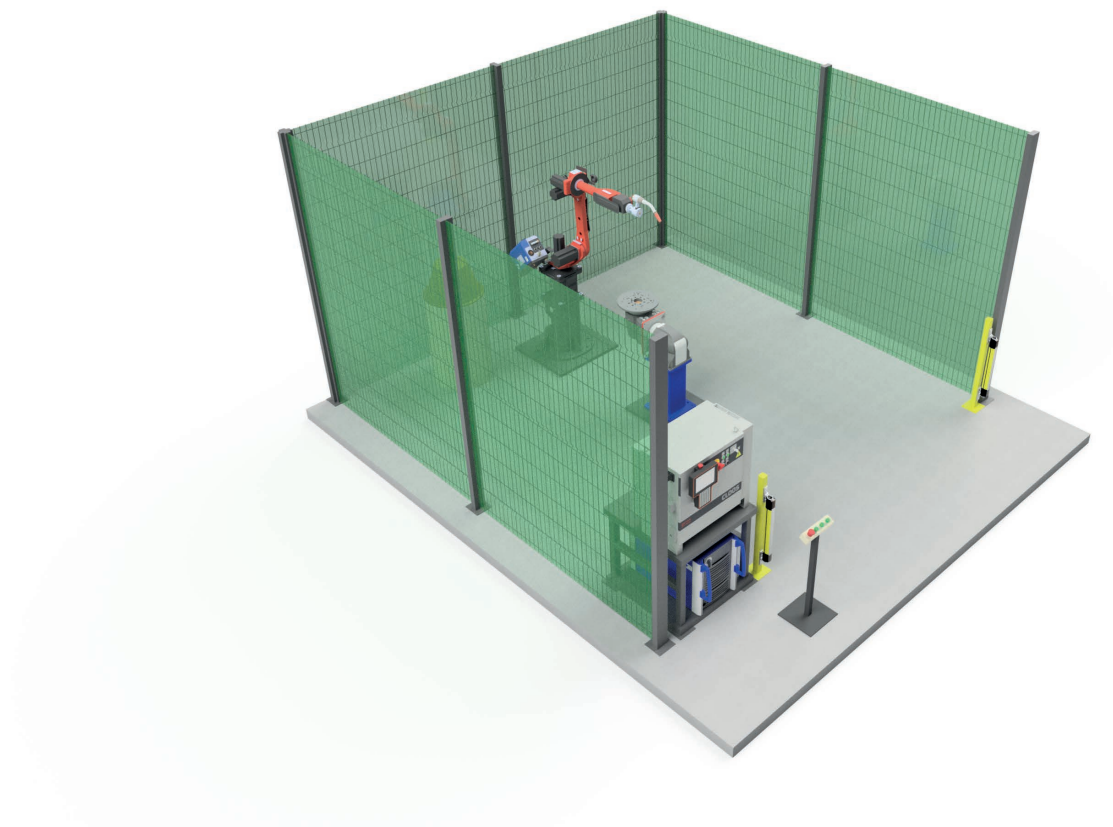
- 3 osie pozycjonowania robota (wzdłużna/poprzeczna/pionowa)



Robot 6-osiowy



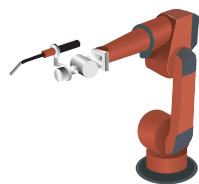
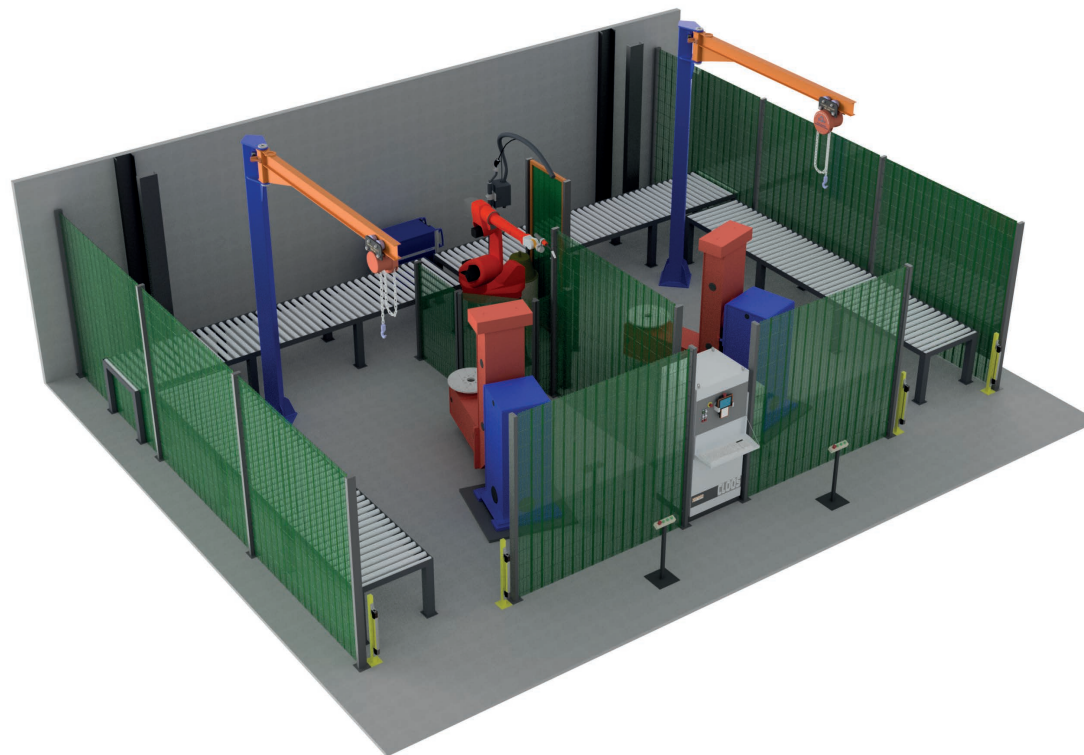
2 jednoosiowe pozycjonery
QR-WP-TC-60kN
rozstaw regulowany
w zakresie 1-do 5 m



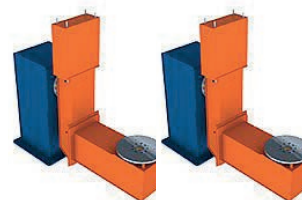
Robot QRC-290



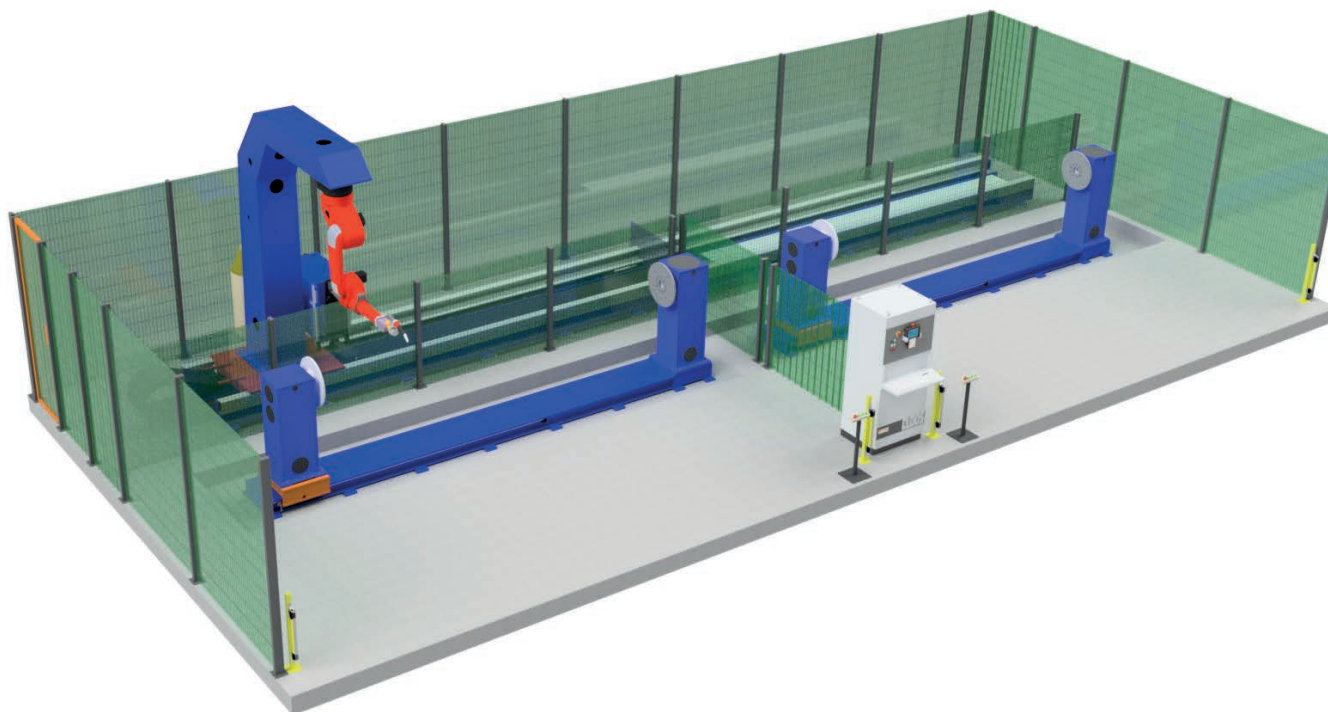
Pozycjoner 2-osiowy
QR-WP-TSH-1kN
(QR-WP-TSH-2,5kN)



Robot 7-osiowy



2 pozycjonery 2-osiowe typu
L – QR-WP-TS-10kN



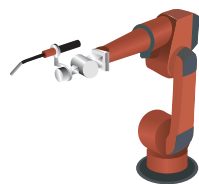
Robot 7-osiowy



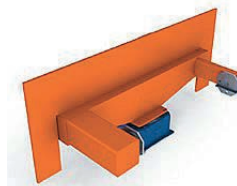
Jezdnia
QR-RP-FL-35kN
(12m)



2 pozycjonery jednoosiowe
QR-WP-TC-20kN-M
(rozstaw regulowany
w zakresie 1-5 m)



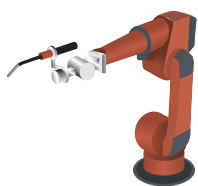
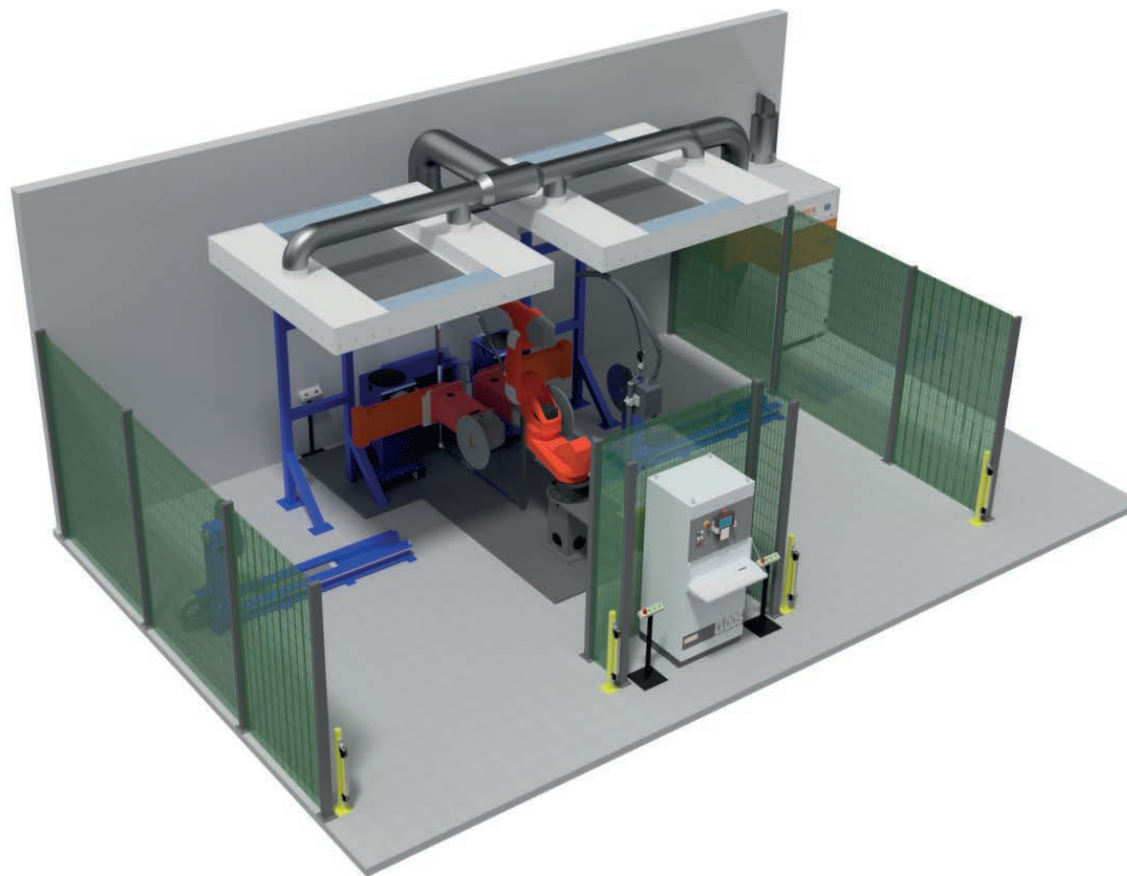
Robot 6-osiowy



Pozycjoner taktujący
(pionowa oś taktująca)
QR-WP-DH-TC-2,5kN



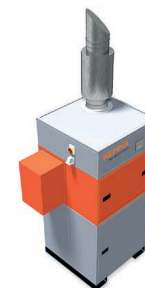
Filtrowentylacja



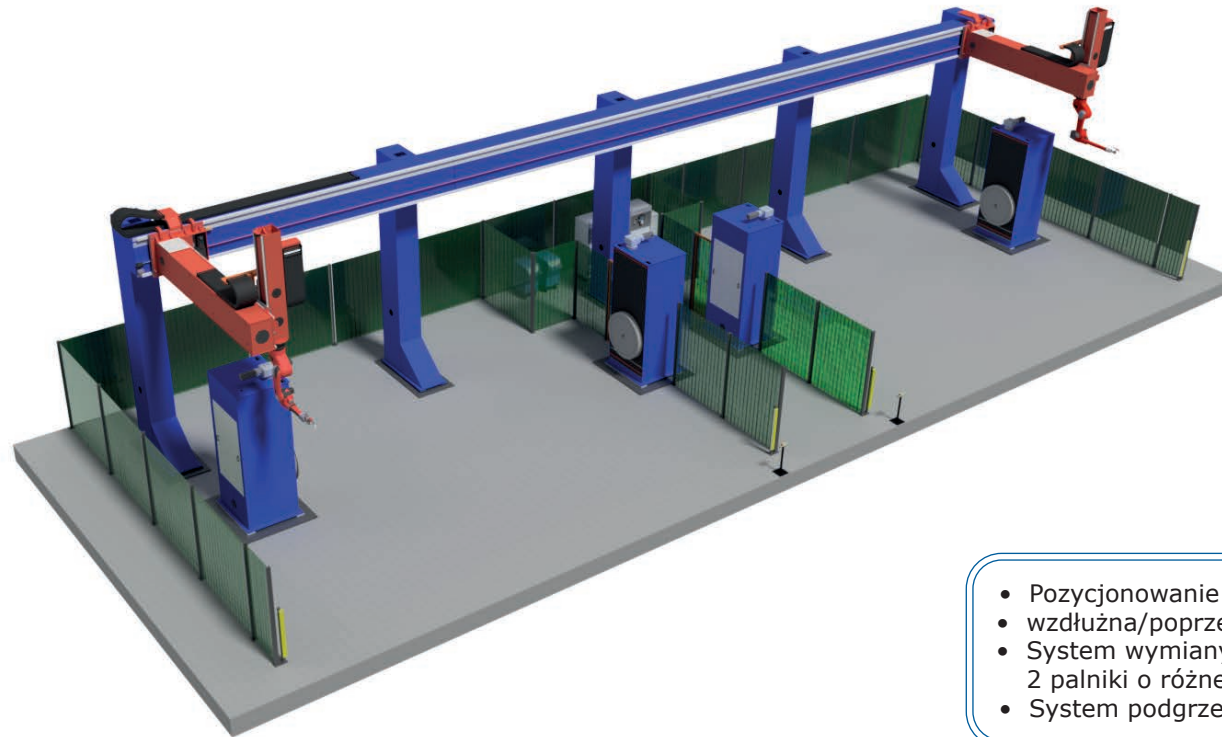
Robot 7-osiowy



2 pozycjonery 2-osiowe QR-WP-TS-5kN,
mogące alternatywnie współpracować
z przesuwными podporami (tryb pracy, jako
pozycjoner 1 osiowy)



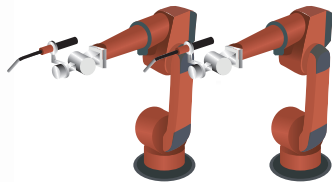
Filtr rowentylacja



- Pozycjonowanie robotów w 3 osiach:
- wzdłużna/poprzeczna/pionowa,
- System wymiany narzędzia:
2 palniki o różnej geometrii
- System podgrzewania wstępnego



Sensor laserowy
offline



2 roboty 6-osiowe



Jezdnia
QR-RP-GL-50kN
(25m)



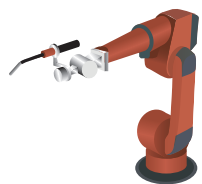
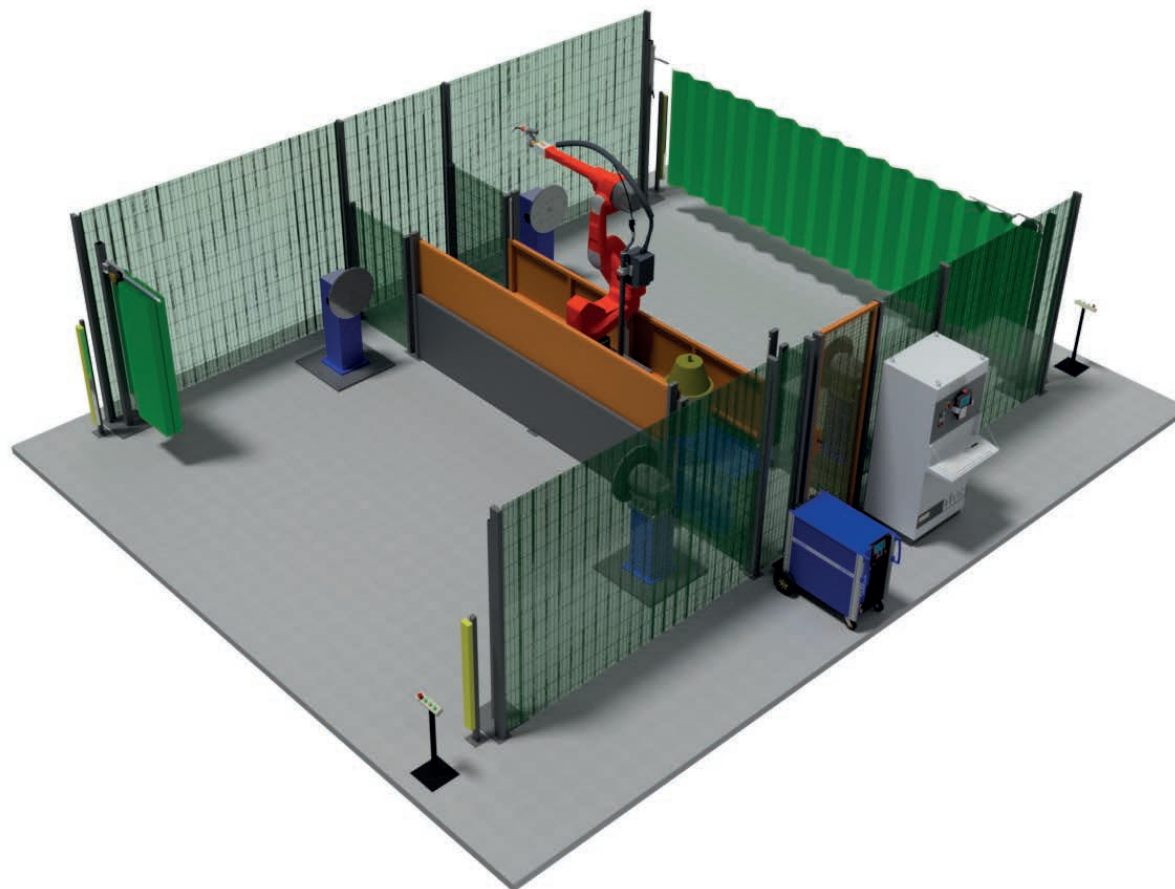
Jezdnia
QR-RP-HL-10kN
(3m)



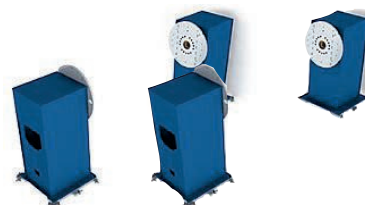
2 pary pozycjonerów
2-osiowych (obrot + skok
pionowy) QR-WP-TVV-100kN,
detal do około 10x5m, masa
do 20 ton



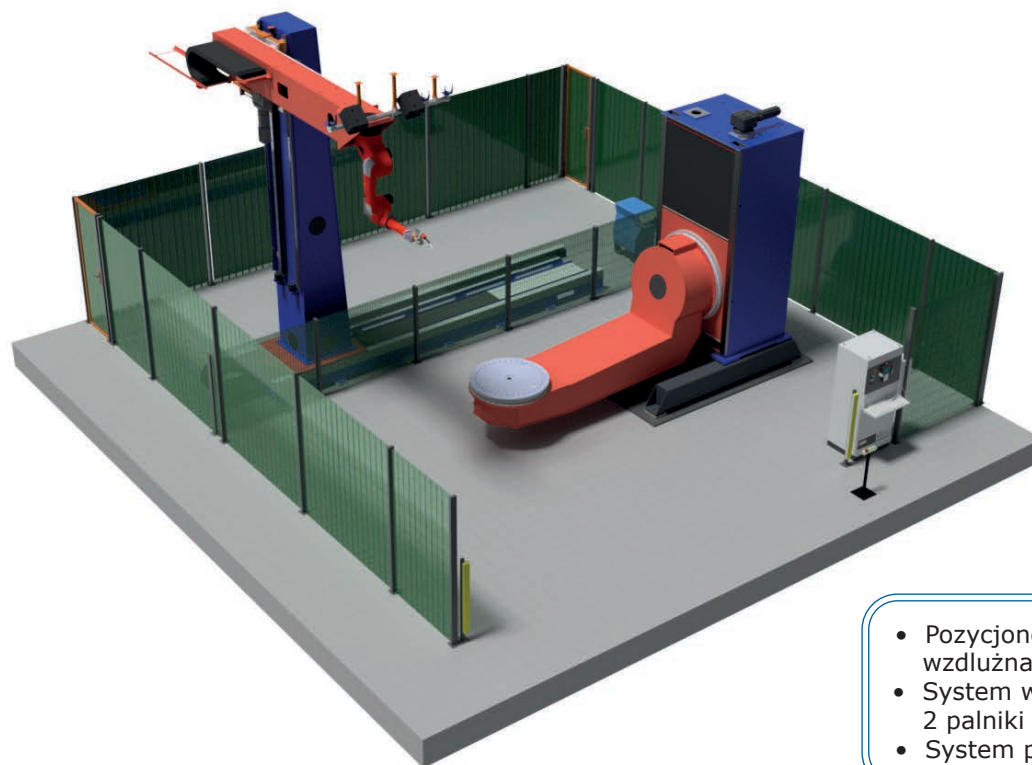
Jezdnia
QR-RP-VL-5kN
(1,5m)



Robot 7-osiowy



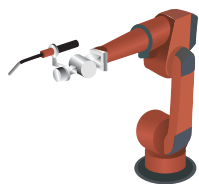
2 pozycjonery 1-osiowe QR-WP-TC-10kN



- Pozycjonowanie robota w 3 osiach – wzdłużna/pionowa/poprzeczna.
- System wymiany narzędzia: 2 palniki o różnej geometrii
- System podgrzewania wstępnego



Sensor laserowy
offline



Robot 6-osiowy



Jezdnia
QR-RP-FL-50kN
(6m)



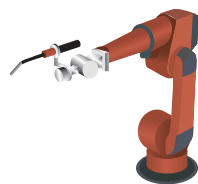
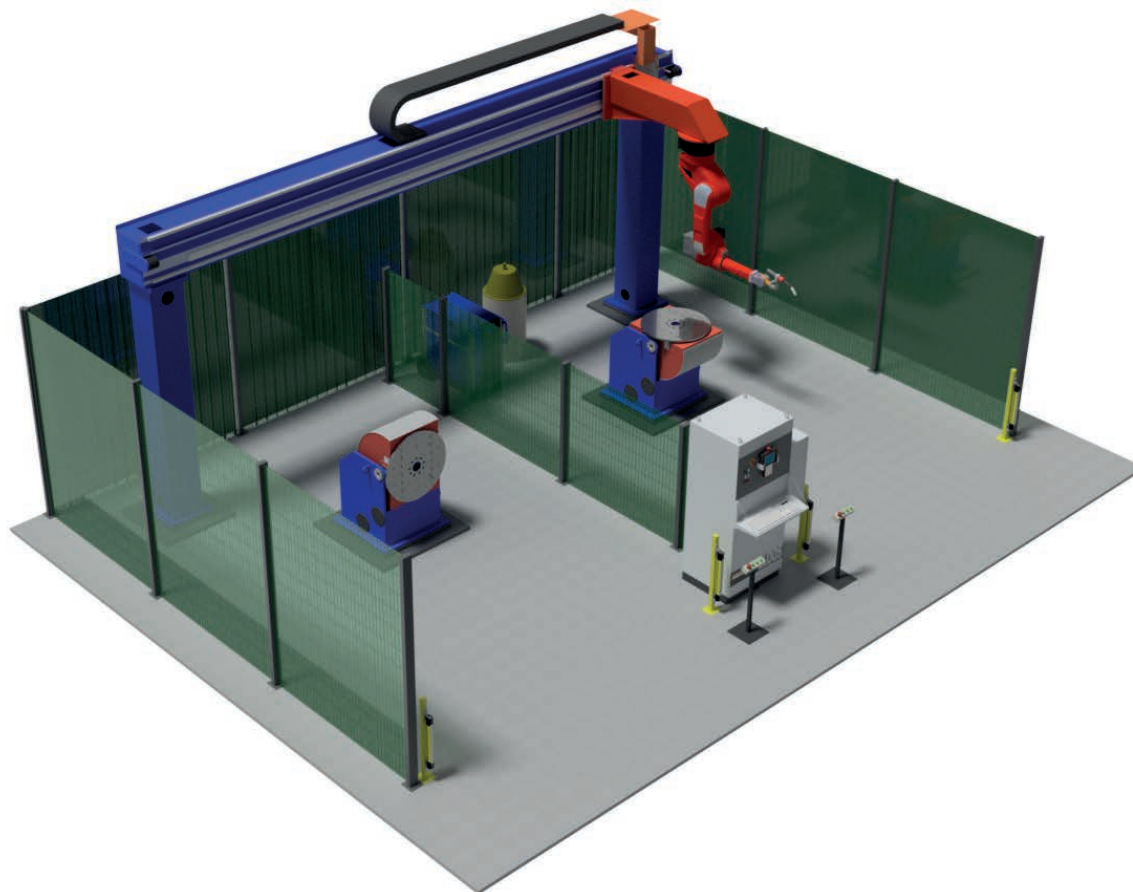
Jezdnia
QR-RP-VO-20kN
(3m)



Pozycjoner typu L z dodatkowym
skokiem pionowym QR-WP-TSV-
100kN, detal do około 6m,
skok pionowy 1,5m



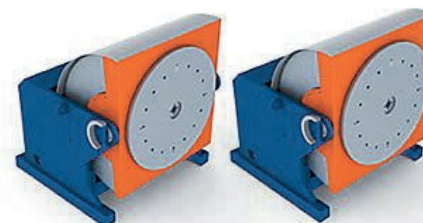
Jezdnia
QR-RP-CL-5kN
(2,5m)



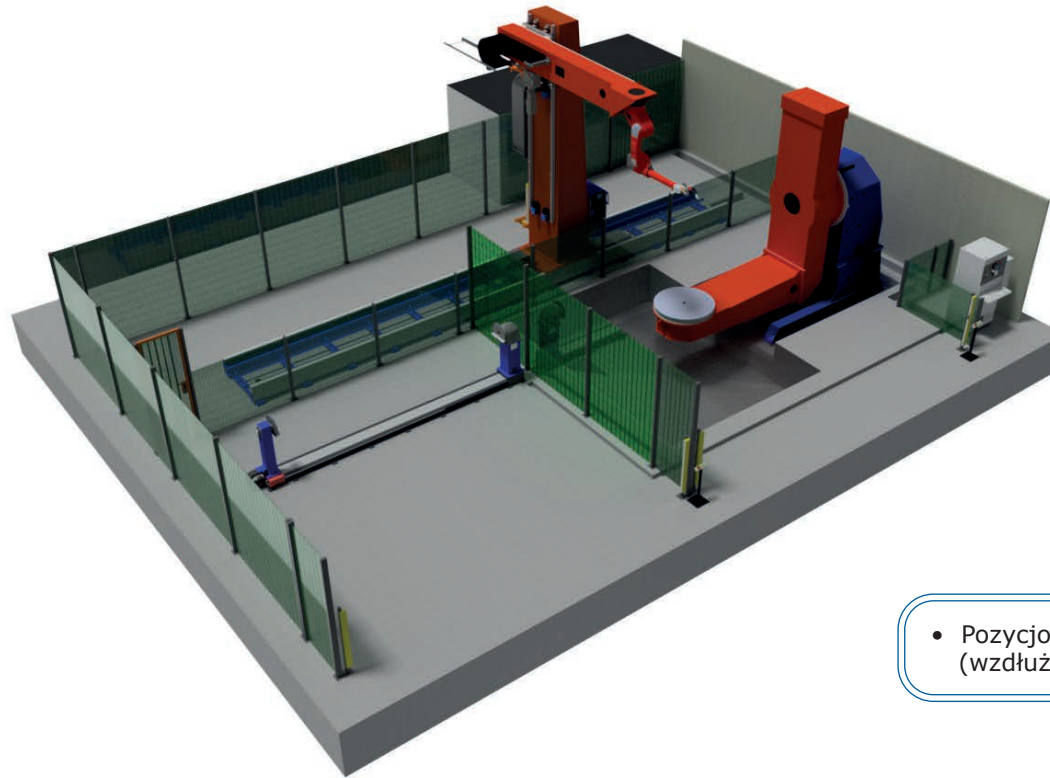
Robot 6-osiowy



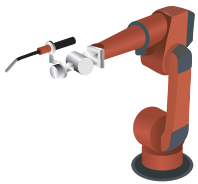
Jezdnia robota QR-RP-GL-10kN
(6 m przejazdu)



2 pozycjonery 2-osiowe,
przechylno-obrotowe
QR-WP-TT-10kN



- Pozycjonowanie robota w 3 osiach (wzdłużnie/pionowo/poprzecznie).



Robot 6-osiowy



Jezdnia
QR-RP-FL-50kN
(11m)



Pozycjoner
QR-RP-VO-20kN
(3m)



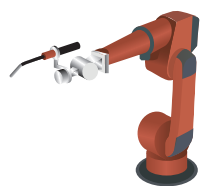
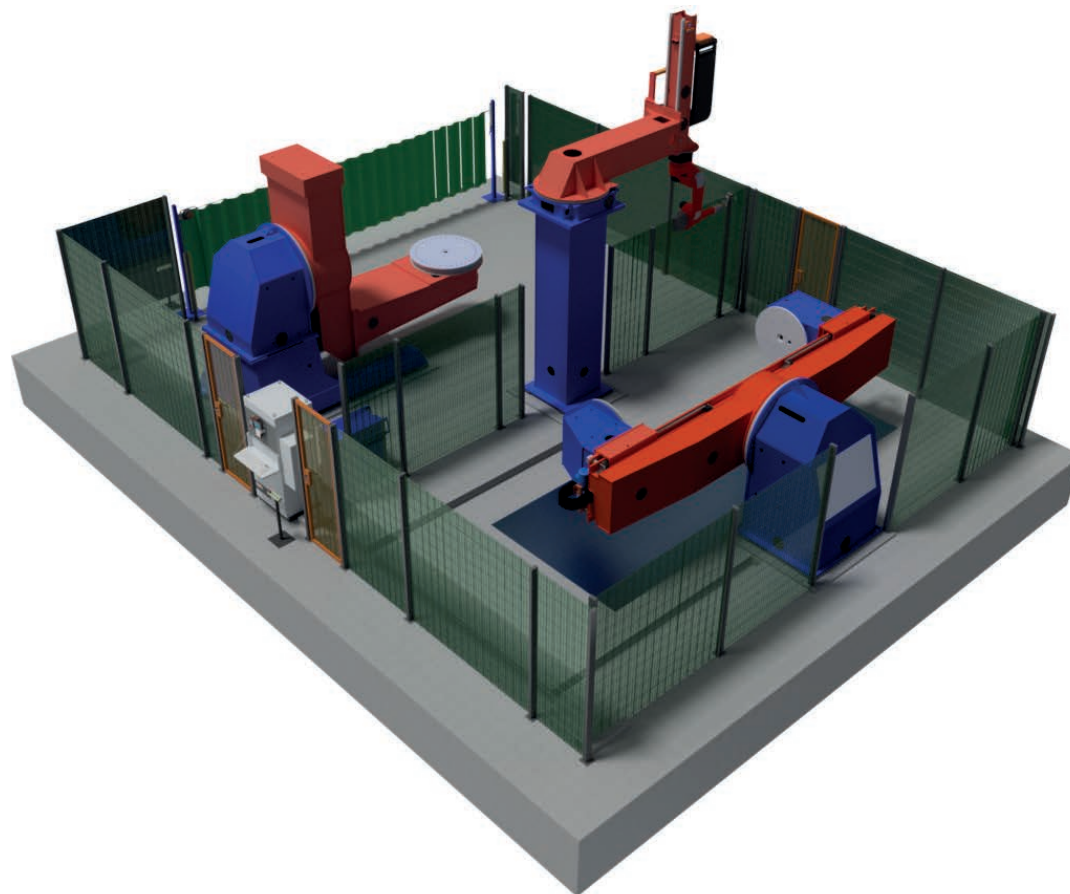
Pozycjoner 2-osiowy typu L:
QR-WP-TS-100kN-2kA –
komponenty do około 5m



Pozycjoner 1-osiowy
z regulacją długości przestrzeni
roboczej w zakresie 2 do 5 m



Pozycjoner
QR-RP-CL-5kN
(2,5m)



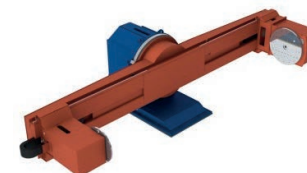
Robot 6-osiowy



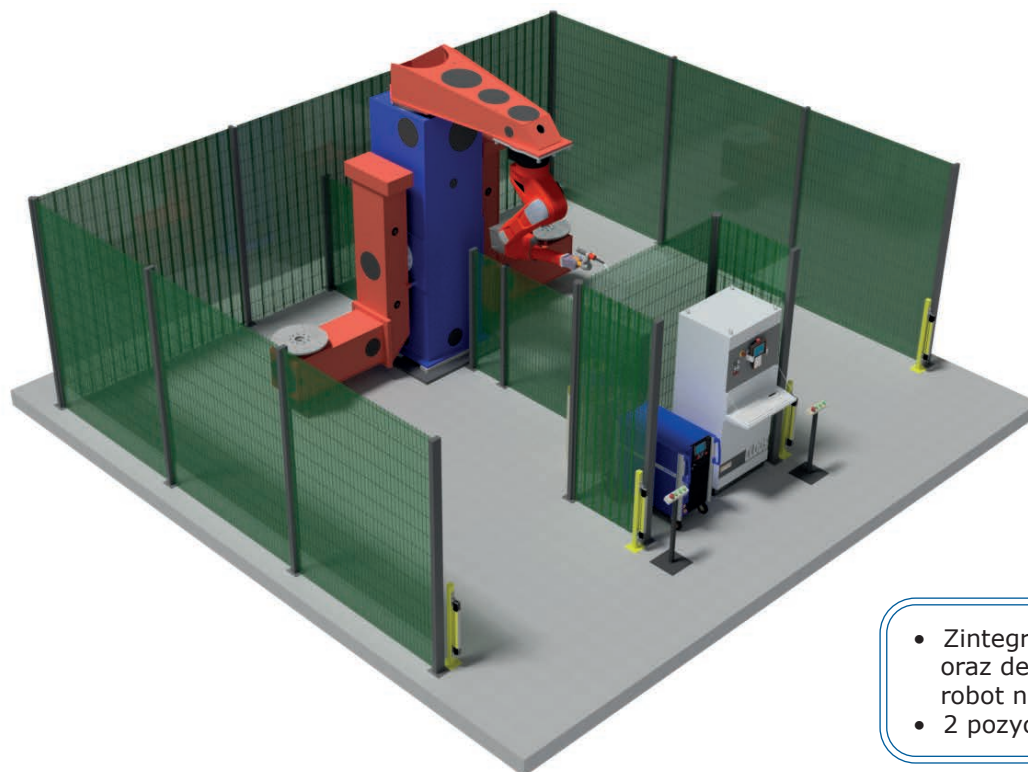
2-osiowy pozycjoner robota
QR-RP-CTV-5kN
(obróć + przejazd pionowy)



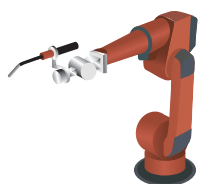
2-osiowy pozycjoner
komponentów (typu L)
QR-WP-TS-100kN,
komponenty do około 6 m



2-osiowy pozycjoner
komponentów (typu C)
QR-WP-TSC-60kN,
regulowany rozstaw od 2 do 4 m



- Zintegrowany system pozycjonujący robota oraz detale QR-SP-CT-D-TS-10kN
- robot na ramieniu obrotowym
- 2 pozycjonery, 2-osiowe o nośności 1000 kg



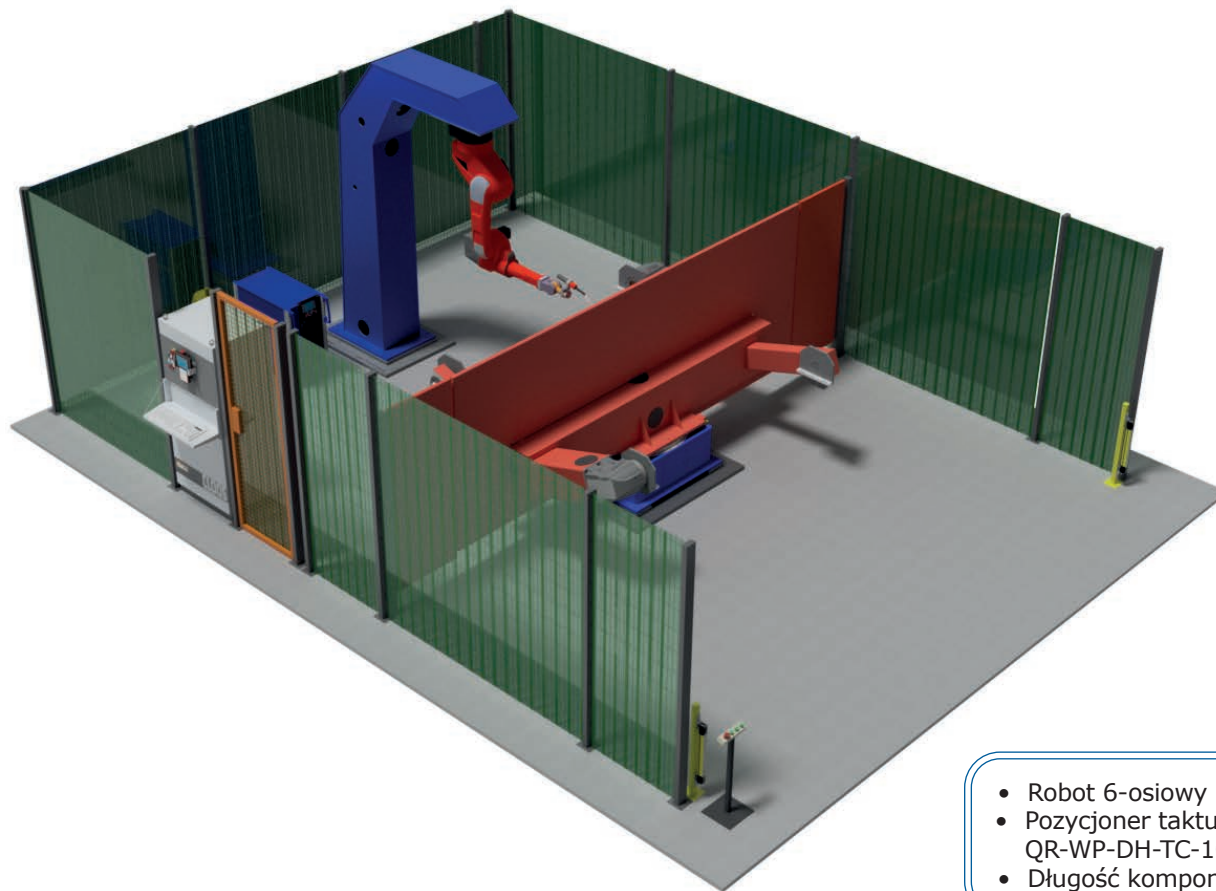
Robot 6-osiowy



Pozycjoner
QR-SP-CT-D-TS-10kN
(3m)



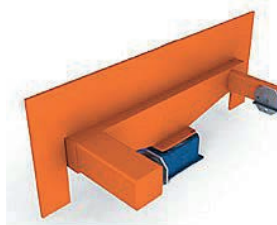
2 pozycjonery 2-osiowe typu L:
QR-WP-TS-100kN-2kA –
o nośności 1000 kg



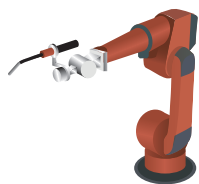
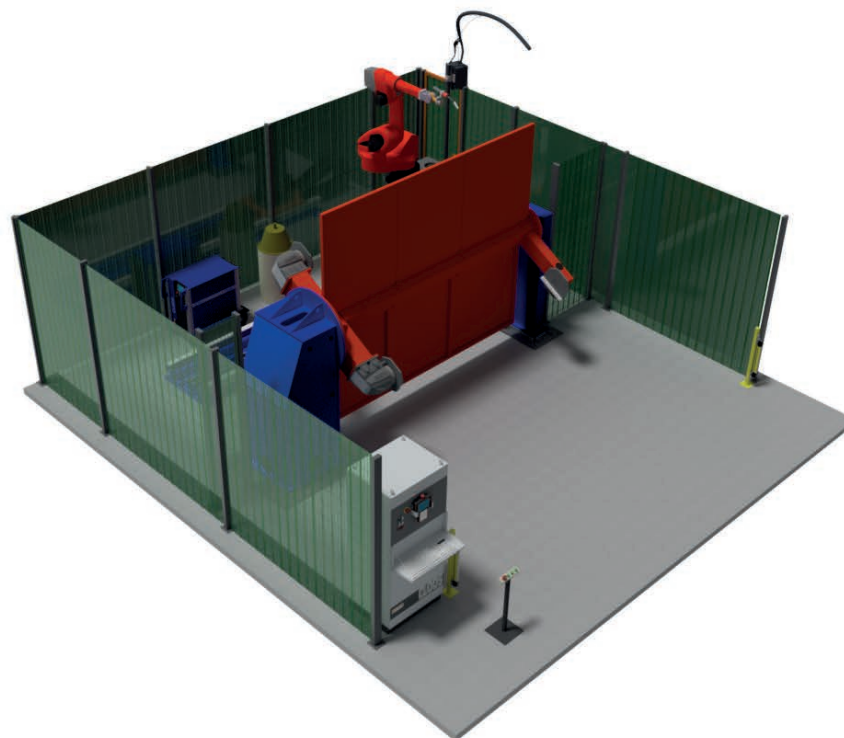
- Robot 6-osiowy
- Pozycjoner taktujący z pionową osią taktującą QR-WP-DH-TC-10kN
- Długość komponentów do 2500 mm



Robot 6-osiowy



Pozycjoner taktujący
QR-WP-DH-TC-10kN



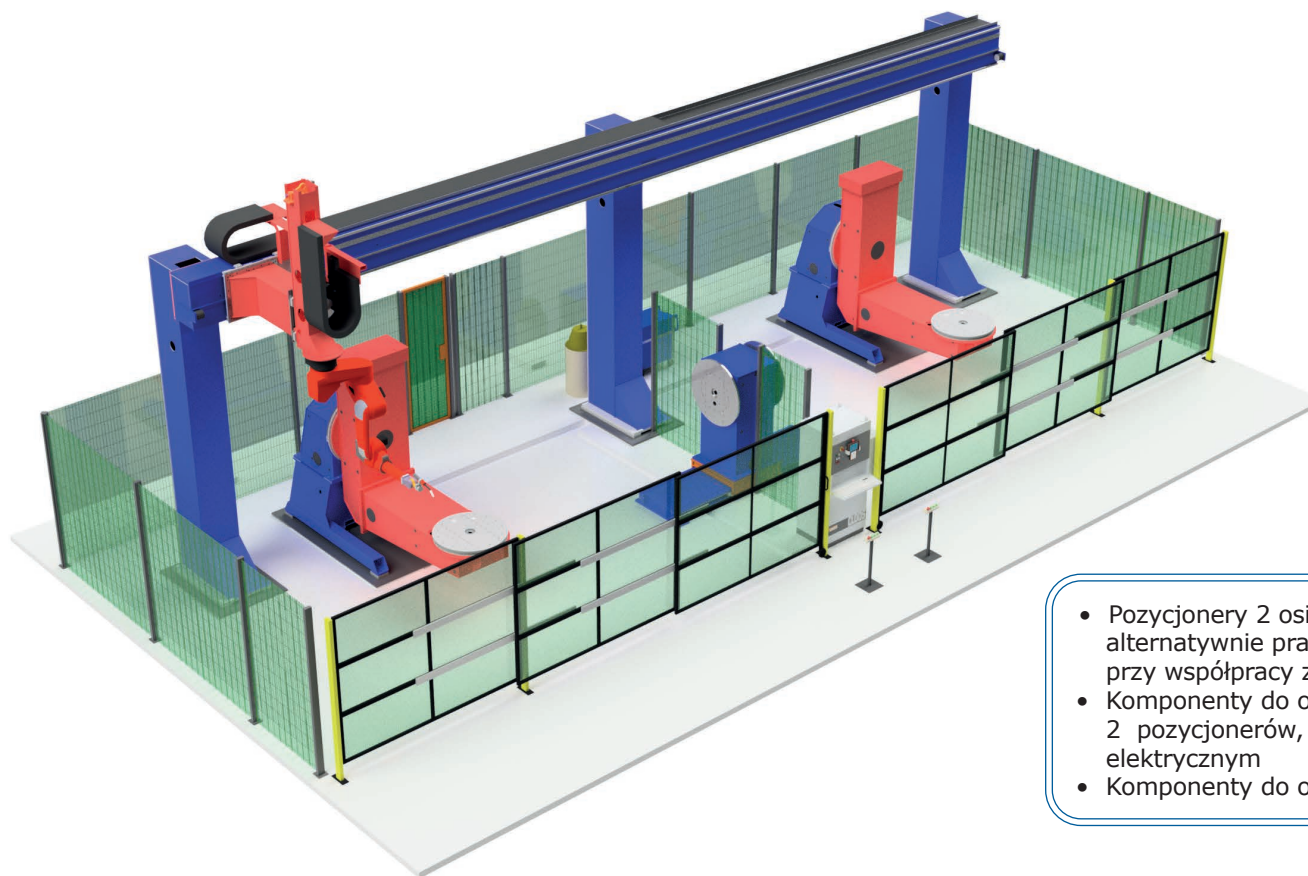
Robot 7-osiowy



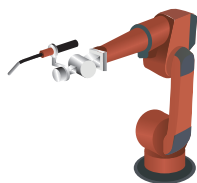
Jezdnia
QR-RP-FL-10kN
(3m)



Pozycjoner taktujący z poziomą
osią taktującą, QR-WP-DV-TC-10kN,
długość detali 3,5 m



- Pozycjonery 2 osiowe, QR-WP-TS-30 kN, alternatywnie praca jako pozycjonery 1-osiowe przy współpracy z konikiem podporowym
- Komponenty do około 6 metrów współpraca 2 pozycjonerów, synchronizacja tzw. wałem elektrycznym
- Komponenty do około 12 metrów



Robot 7-osiowy



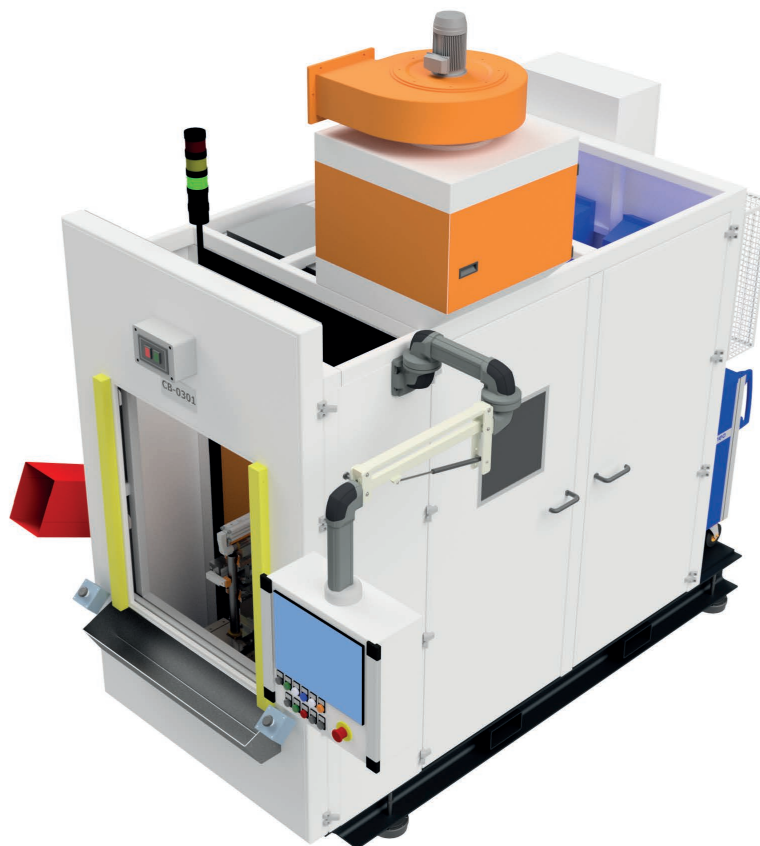
Jezdnia
QR-RP-GL-35kN
(14m)



Jezdnia pionowa
QR-RP-VL-5kN
(1,5 m)



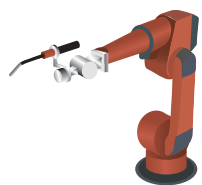
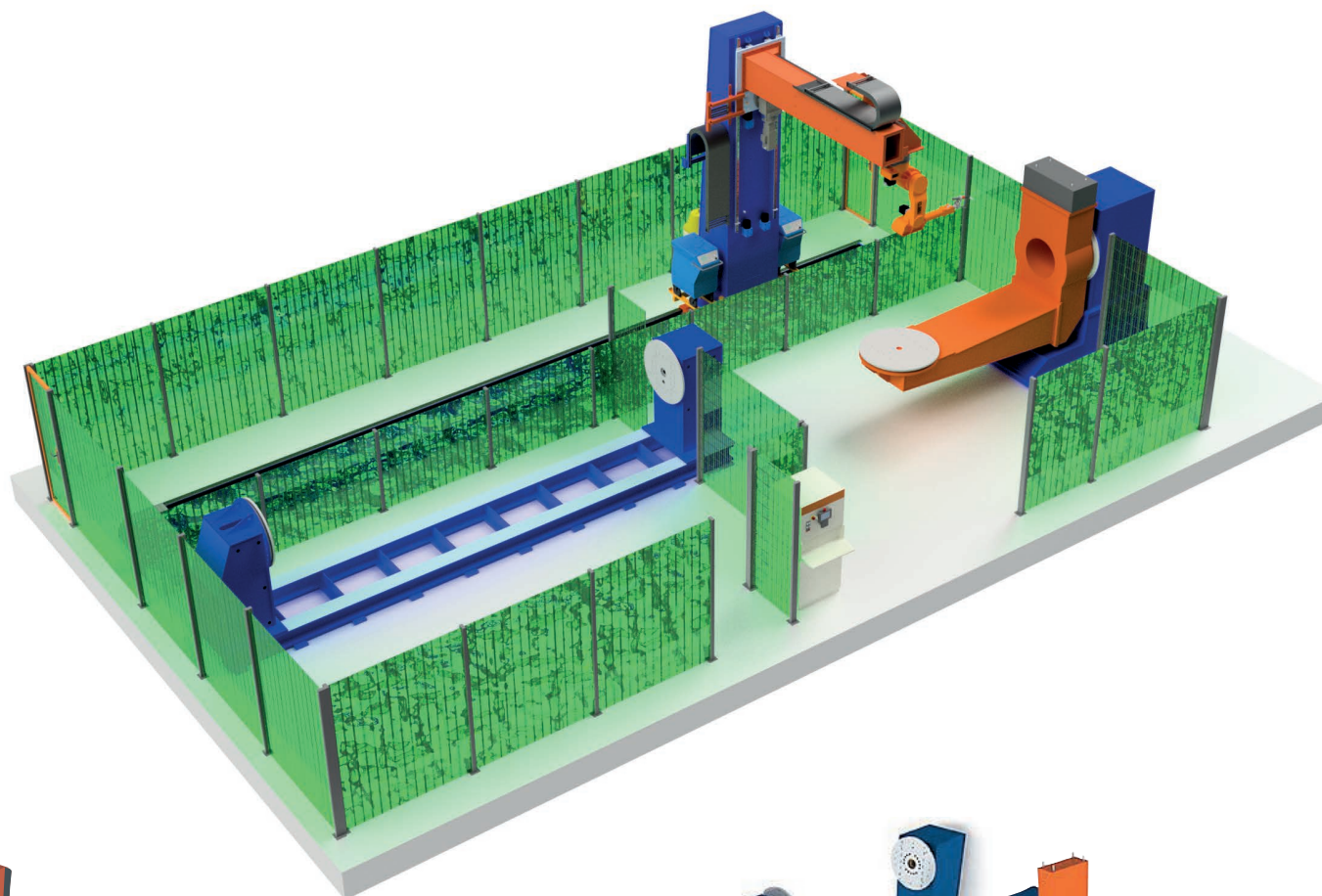
2 pozycjonery 2 osiowe,
QR-WP-TS-30 kN



- Stół obrotowy taktujący/ 2 stacje robocze
- Przyrządy z dociskami pneumatycznymi
- Automat z dwoma palnikami, przejazd w 1 osi



- Automat 2-palnikowy
- Automatyczny transport komponentów
- 2 spoiny wykonywane w jednym czasie
- Możliwość spawania 4 typów komponentów
- Konstrukcja samonośna, możliwość przemieszczenia w inne miejsce na hali



Robot Romat 350



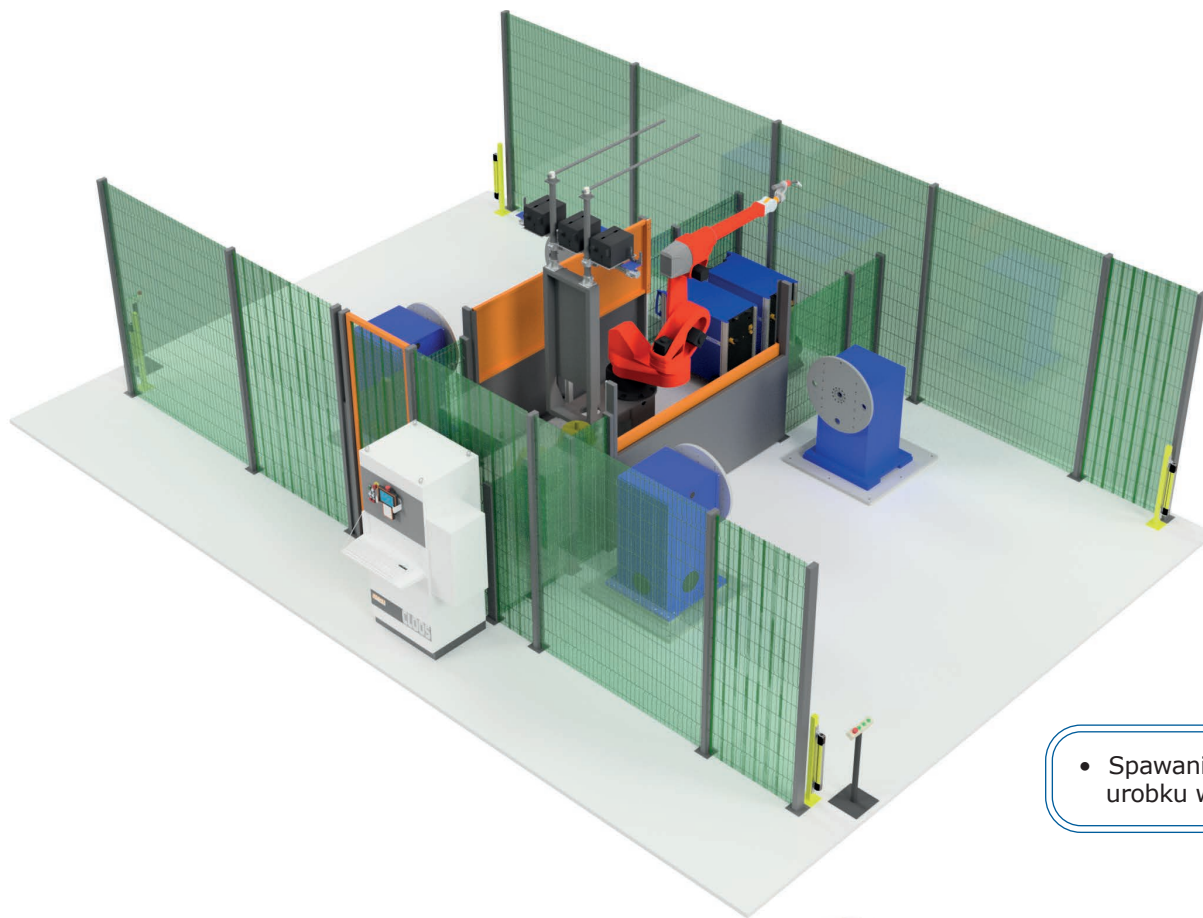
Pozycjonery robota: RP-FL-50kN
+ RP-VO-20kN + RP-HL-5kN



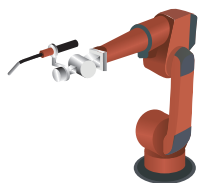
Pozycjonery komponentów:
WP-TS-50kN + WP-TC-40kN



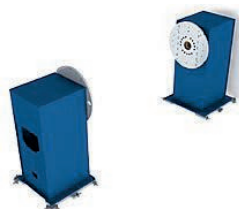
Tandem/palnik pojedynczy
+ wymiana narzędzia



- Spawanie rynien do transportu urobku w kopalni



Robot 7-osiowy
Qirox QRC-E



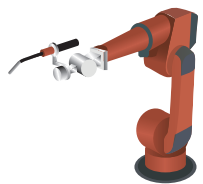
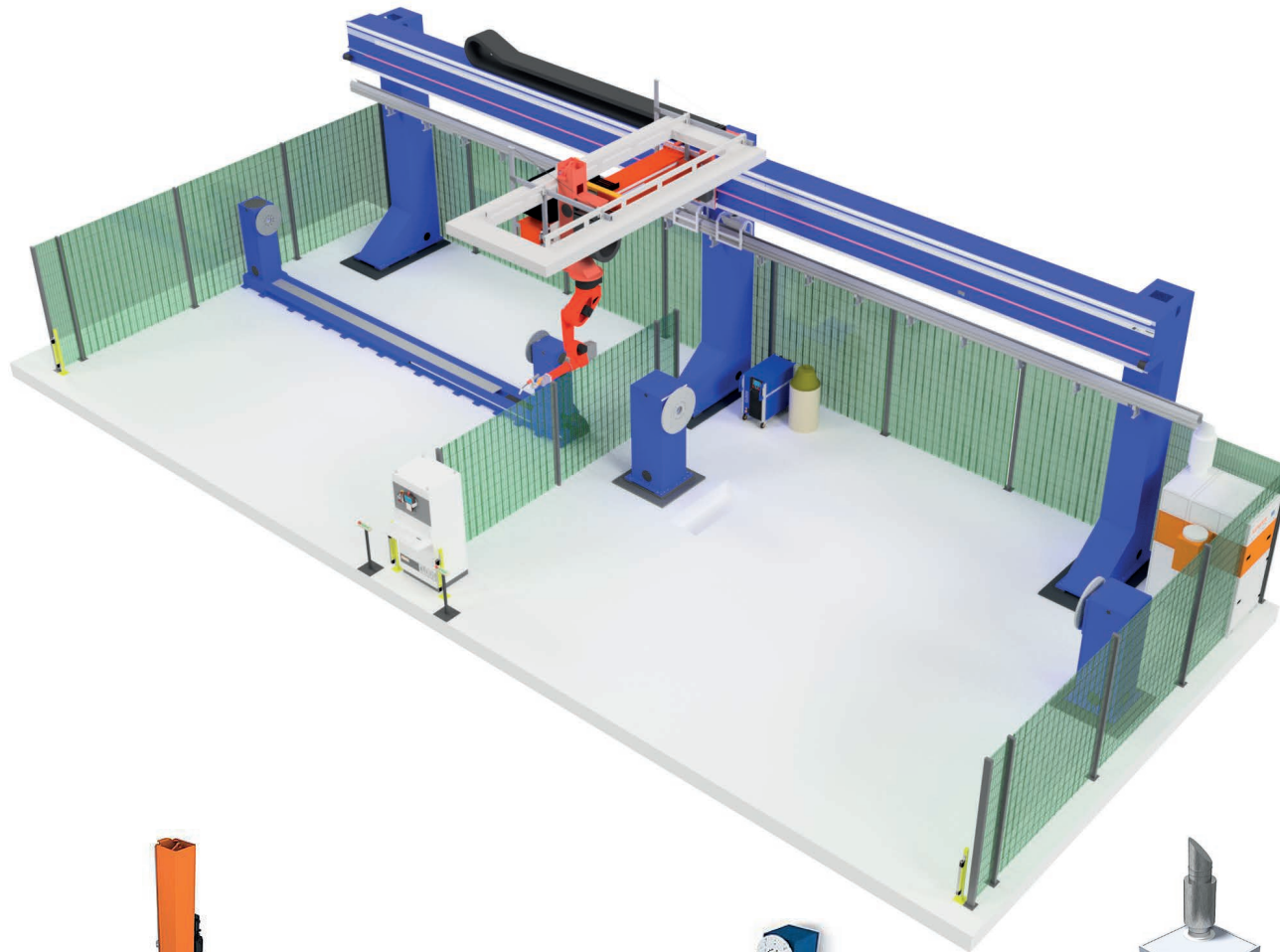
Pozycjonery
QR-WP-TC-40kN



Tandem + palnik pojedynczy,
wymiana narzędzia



Sensor laserowy online + wymiana
sensora pomiędzy palnikiem pojedynczym
a tandemem



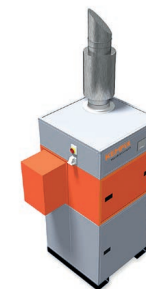
Robot 7-osiowy
Qirox QRC



Pozycjonery robota: RP-GL-35kN
+ RP-HL-10kN + RP-VL-5kN
(15m/2m/1m)



Pozycjonery detali:
WP-TC-60kN + WP-TC-20kN-M



Filtrowentylacja: Centrala +
kanał szczelinowy + okap





CLOOS

Polska

Cloos Polska Sp. z o.o.

ul. Stawki 5, 58-100 Świdnica
tel. 74 851 86 60, fax 74 851 86 61

firma@cloos.pl
www.cloos.pl